

POWERED BY



FORMATION AU VOL

FICHE DE L'ÉLÈVE



FR translation by/traduit en FR par:
www.idronemontreal.com

COMMUNIQUER AVEC VOTRE DRONE

```
from tello import Tello  
drone = Tello()  
drone.send_command("command")  
drone.send_command("battery?")  
drone.send_command("takeoff")  
drone.send_command("land")
```

À partir du module tello, téléchargez en mémoire la fonction Tello en tant qu'objet

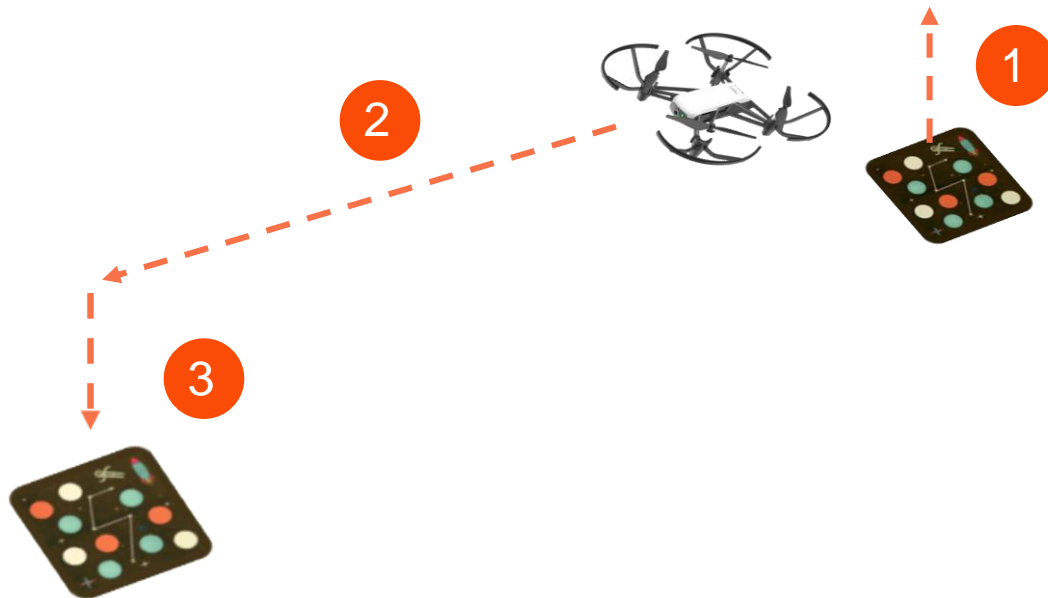
Met le drone en mode *sdk*, ou en mode de commande, prêt pour la communication directe.

Listes des commandes à envoyer en séquence au drone.

DÉFI 1

Programmer votre drone pour qu'il:

- décolle à partir d'un tapis de mission;
- se déplace vers l'avant en ligne droite d'une distance de 100 cm, et
- atterrisse aussi près que possible de l'autre tapis de mission.



```
from tello import Tello  
drone = Tello()
```

```
drone.send_command("command")
```

1 `drone.send_command("takeoff")`

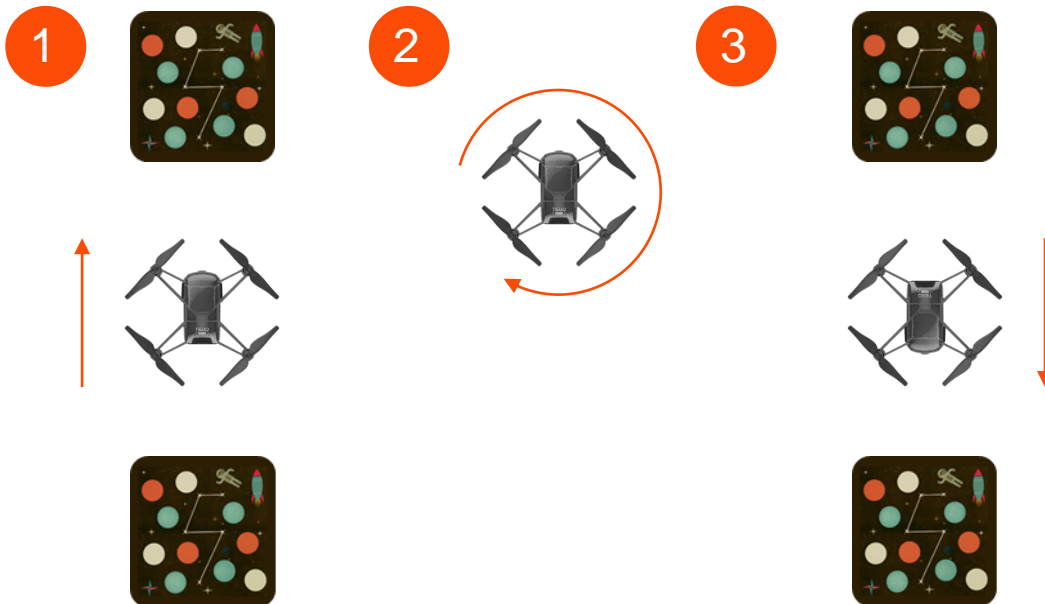
2 `drone.send_command("forward 100")`

3 `drone.send_command("land")`

DÉFI 2

Programmer votre drone pour qu'il:

1. Décolle du premier tapis de mission et atterrisse aussi près que possible du deuxième tapis de mission;
2. Décolle du deuxième tapis de mission puis exécute un pivot de 180°;
3. Retourne atterrir le plus près possible du premier tapis de mission.



```
from tello import Tello
drone = Tello()
drone.send_command("command")

drone.send_command("takeoff")

drone.send_command("forward 100")

drone.send_command("cw 180")

drone.send_command("land")
```